

Elementos de Sistemas

Unidade Lógica Aritmética

"Contar é a religião desta geração, sua esperança e salvação."

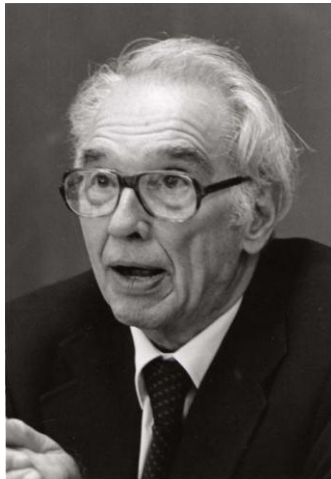
"Counting is the religion of this generation, its hope and salvation."

Gertrude Stein (1874–1946) escritora americana

apud Nisan, N. & Schocken, S. 2005. Elements of Computing Systems

John Vincent Atanasoff & Clifford Berry

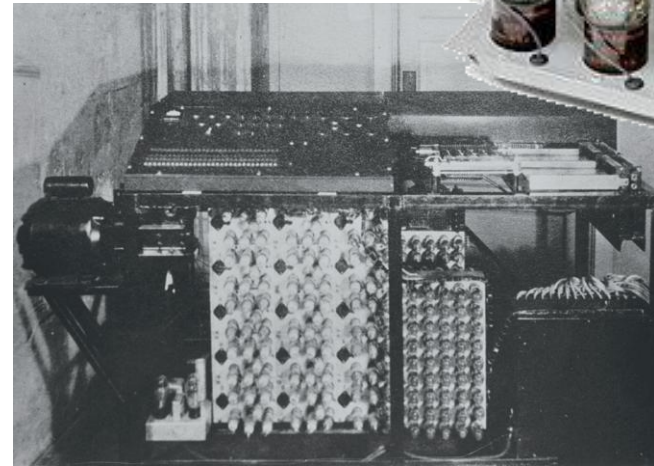
John Atanasoff e Clifford Berry implementaram na Iowa State University em 1939 o primeiro somador de 16-bits a válvula, e em 1941 fizeram uma máquina para resolver equações lineares, chamado de ABC (Atanasoff-Berry Computer), com 60 posições de memória de 50-bit feitas de capacitores, rodando a 60Hz. O julgamento Honeywell v. Sperry Rand declarou inválida a patente do ENIAC e reconheceu que Mauchly havia obtido ideias a partir do trabalho de Atanasoff.



John Atanasoff

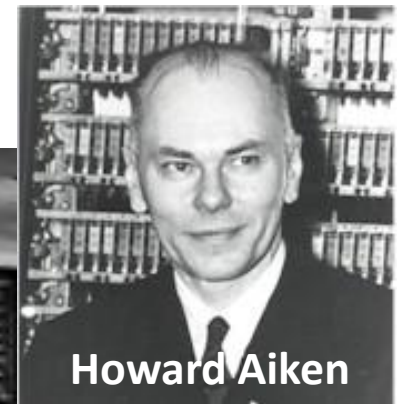


Clifford Berry



Harvard Mark 1

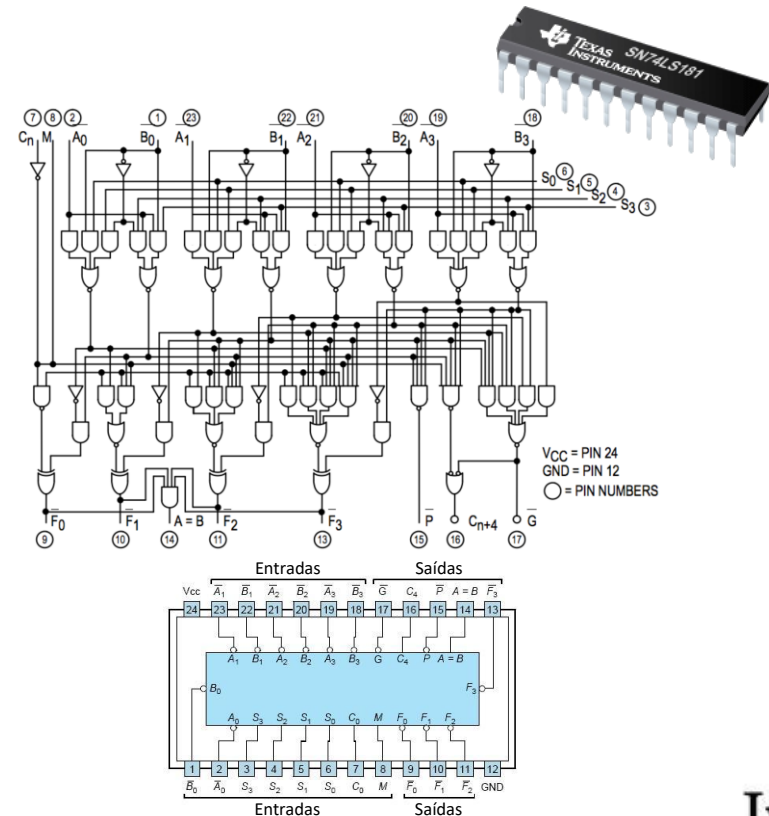
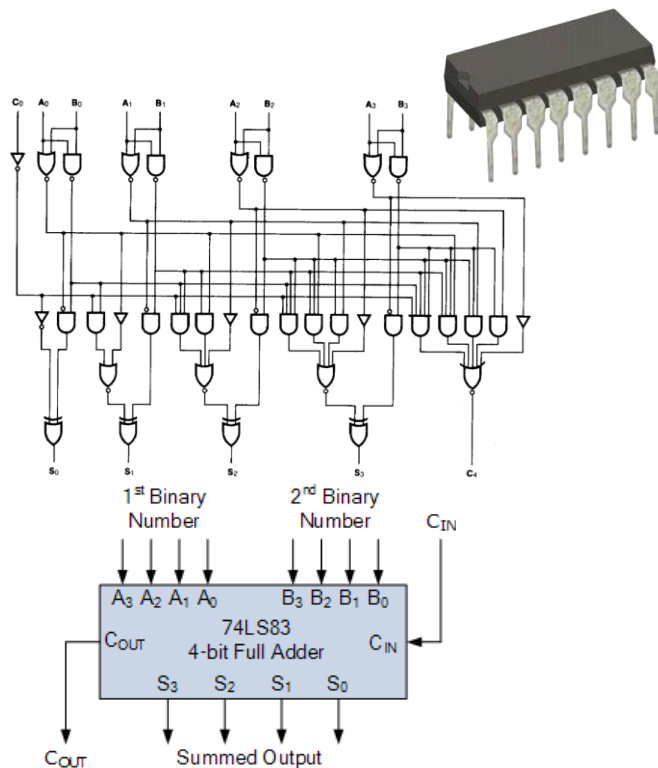
O Harvard Mark 1 (IBM automatic sequence controlled calculator), foi criado em 1943, sendo um sistema eletromecânico à base de relés. Howard Aiken fez o design do hardware do Mark 1, baseado em uma representação e armazenamento numérico decimal.



Howard Aiken

7483 e 74181

O 7483 e o 74181 são circuitos integrados de lógica aritmética de 4 bits que foram usados em alguns dos primeiros computadores baseados em circuitos integrados.

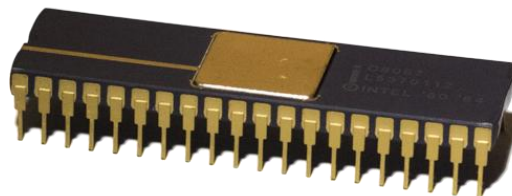


Unidade de Ponto Flutuante

Uma unidade de ponto flutuante, ou FPU (*Floating-Point Unit*), é um circuito especializado na execução de operações com números representados em ponto flutuante. Ela pode existir como um coprocessador separado ou estar integrada ao processador principal.



AMD AM9511



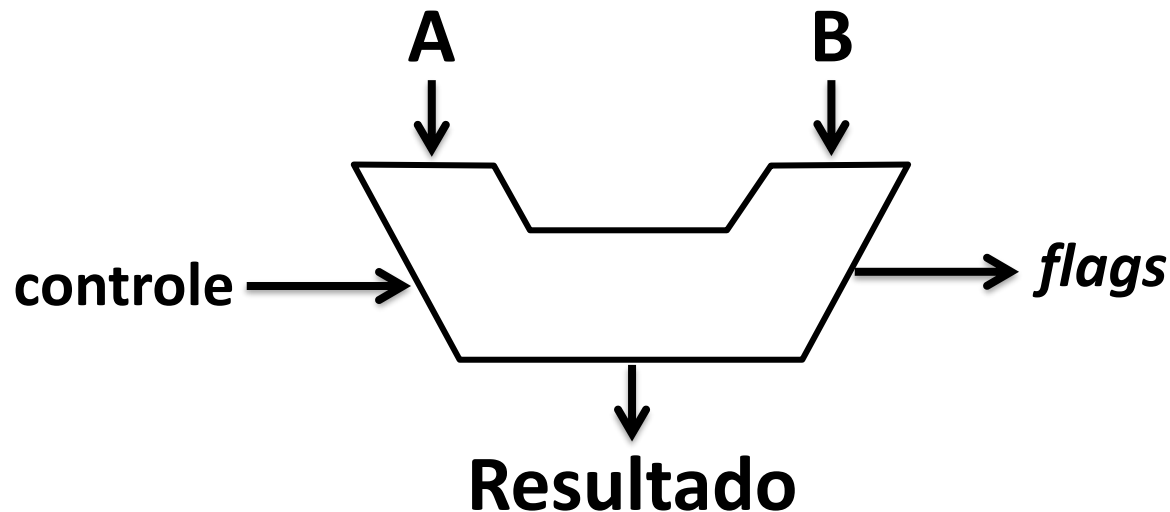
Intel 8087



Motorola 68881

Unidade Lógica Aritmética (ULA)

ULA ou Arithmetic Logic Unit (**ALU**), é um componente central do caminho de dados da CPU. A **ALU** consiste de um circuito digital capaz de fazer operações aritméticas e lógicas .



Meio-somador (Half Adder)

Adição binária é uma operação fundamental para quase todas as computações feitas em uma CPU:

<i>Entradas</i>			<i>Saídas</i>	
a	+	b	soma	carry
0	+	0	0	0
0	+	1	1	0
1	+	0	1	0
1	+	1	¹ 0	1

Operador aritmético de soma.
Não é o operador lógico OR.



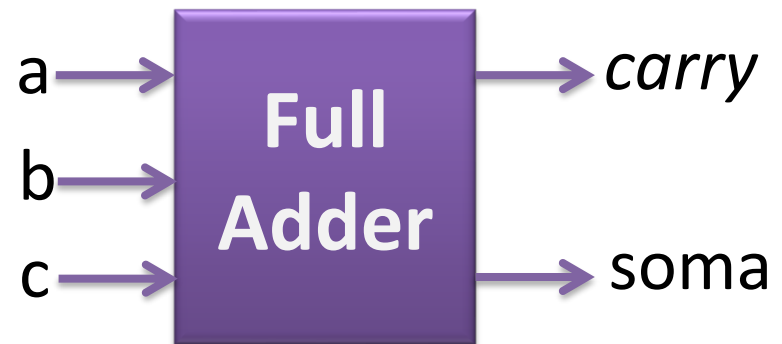
$$S = a \oplus b$$
$$C = a \cdot b$$



Circuito Aritmético – Adders (Full)

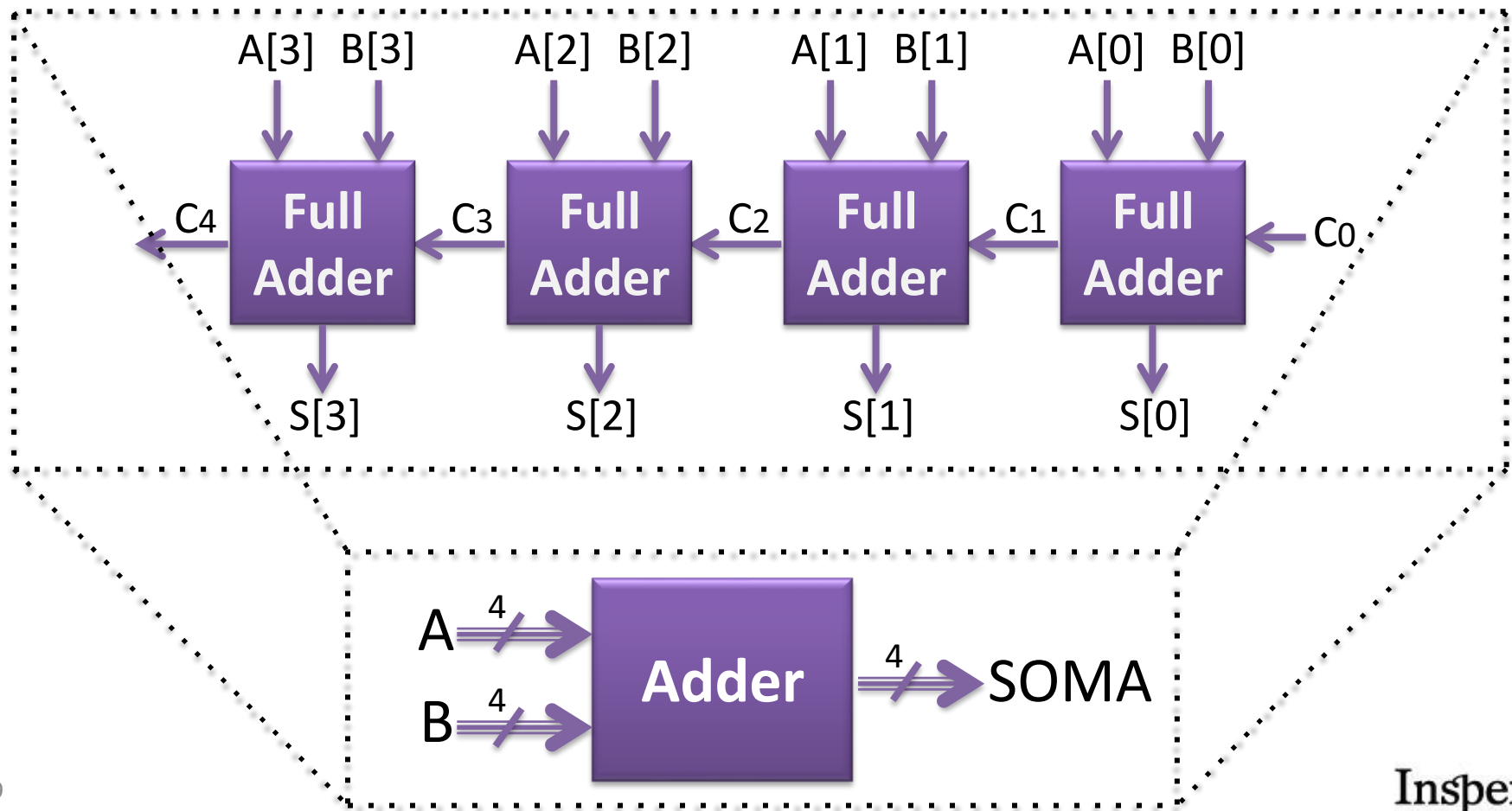
Faz a adição de três bits, retornando a soma e o *carry*.

<i>Entradas</i>					<i>Saídas</i>	
a	+	b	+	c	soma	carry
0	+	0	+	0	0	0
0	+	0	+	1	1	0
0	+	1	+	0	1	0
0	+	1	+	1	0	1
1	+	0	+	0	1	0
1	+	0	+	1	0	1
1	+	1	+	0	0	1
1	+	1	+	1	1	1



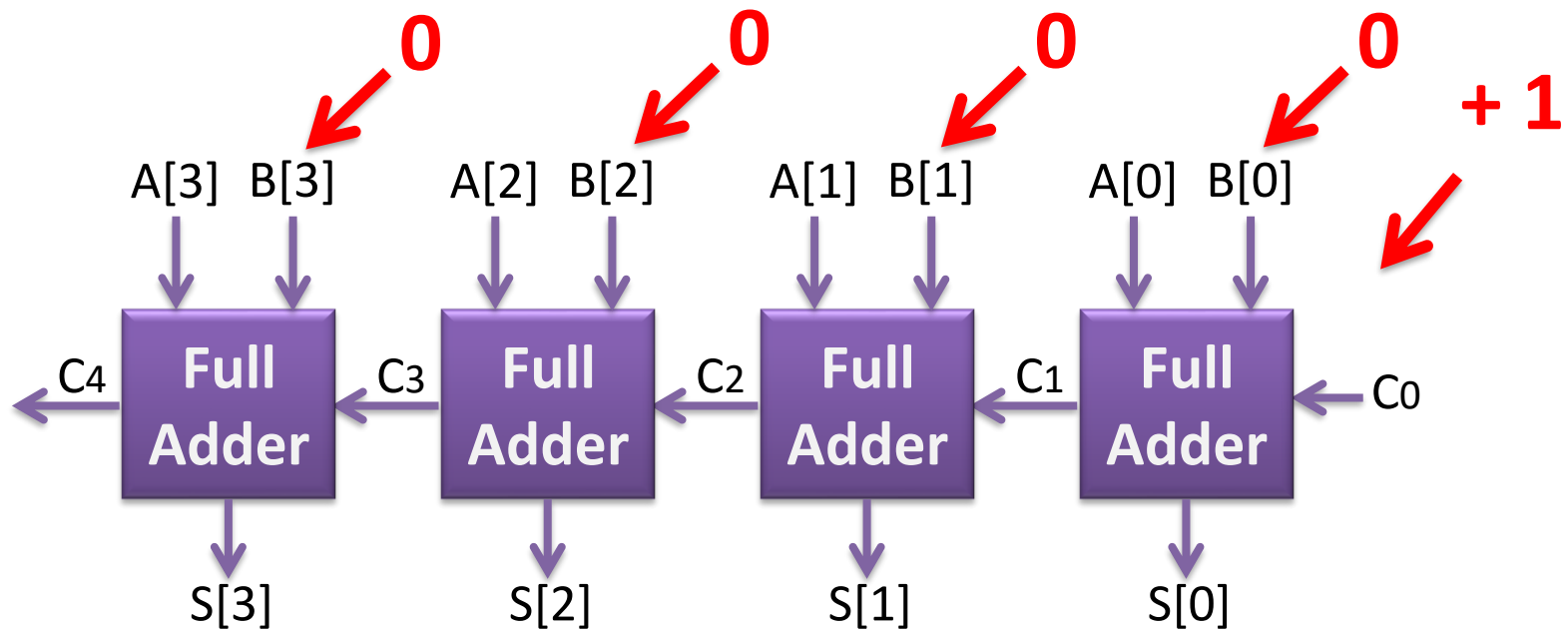
Circuito Aritmético – Adder

Um circuito para adicionar dois valores de n bits pode ser construído encadeando n somadores completos (Full Adders).

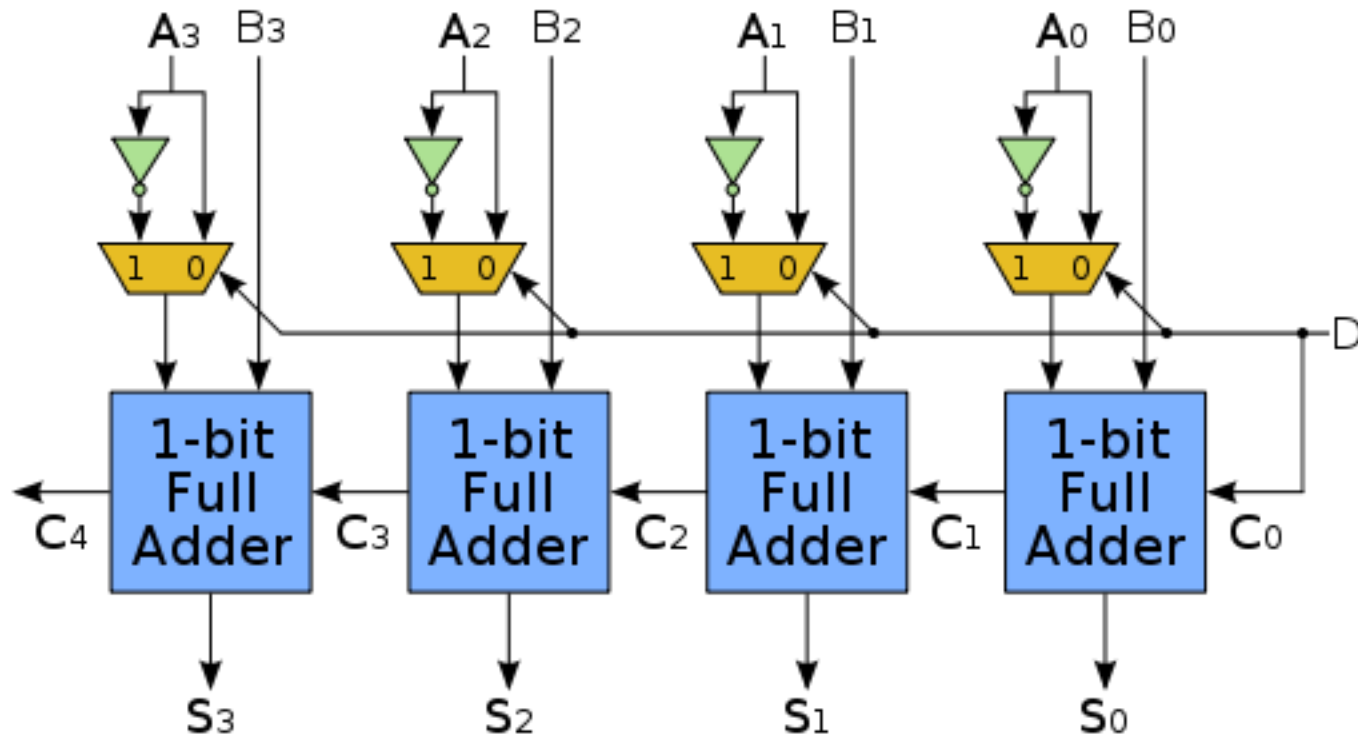


Circuito Aritmético – Incrementador

Um incrementador, ou seja, um circuito que soma 1 a um valor binário, pode ser usado por exemplo para um contador.



Somador/Subtrator de 4 bits



somador/subtrator que calcula $B+A$ e $B-A$

Somador em CPU

Diversas otimizações podem ser realizadas, mas o princípio de circuito para soma é sempre muito parecido.



CPU 6502

Ken Shirriff's blog

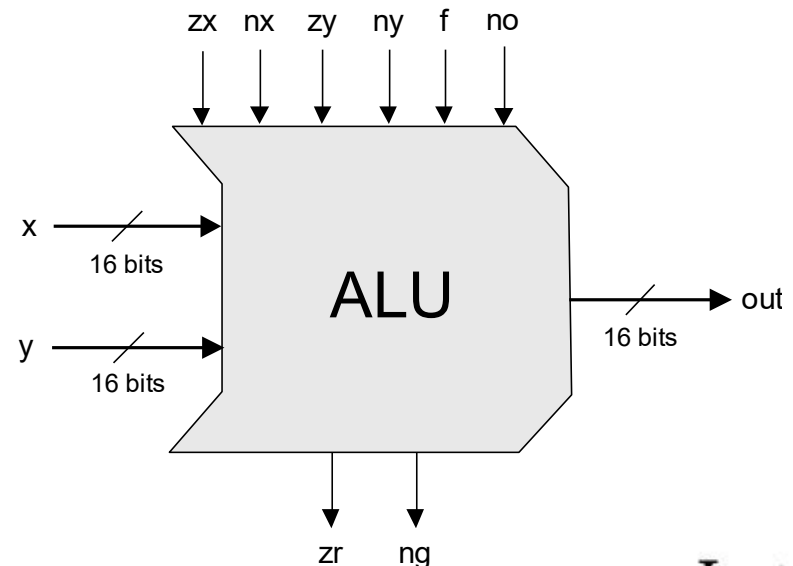
ALU do Z0 (baseada no Hack)

A arquitetura do Z0 (Hack) é baseada em 16 bits. Ou seja, ele tem de fazer operações com entradas de 16 bits e sair com o valor da operação também em 16 bits. Existem 6 bits de controle e mais dois bits de resultado (flags).

As operações desejadas devem retornar as seguintes saídas:

```
x+y, x-y, y-x,  
0, 1, -1,  
x, y, -x, -y,  
!x, !y,  
x+1, y+1, x-1, y-1,  
x&y, x|y
```

Para isso os seguintes controles podem ser usados:



Negar e Inverter

A negação é representada com o símbolo – (menos aritmético)

$$\text{Por exemplo } A = 5_{10} = 00000101_2$$

$$-A = -5_{10} = 11111011_2$$

A inversão é representada com o símbolo ! (operador lógico not)

$$\text{Por exemplo } A = 5_{10} = 00000101_2$$

$$!A = 11111010_2 = -6_{10}$$

Também conhecido como **bitwise not**

Tabela de controle da ALU do Z0 (Hack)

se zx: x=0	se nx: x=!x	se zy: y=0	se ny: y=!y	se f: x+y senão: x&y	se no: out=!out	out
1	0	1	0	1	0	0
1	1	1	1	1	1	1
1	1	1	0	1	0	-1
0	0	1	1	0	0	x
1	1	0	0	0	0	y
0	0	1	1	0	1	!x
1	1	0	0	0	1	!y
0	0	1	1	1	1	-x
1	1	0	0	1	1	-y
0	1	1	1	1	1	x+1
1	1	0	1	1	1	y+1
0	0	1	1	1	0	x-1
1	1	0	0	1	0	y-1
0	0	0	0	1	0	x+y
0	0	0	1	1	1	y-x
0	0	0	0	0	0	x&y
0	1	0	1	0	1	x y

Exemplos de comportamento da ALU

Exemplo 1

controle	zx	nx	zy	ny	f ? + : &	no
	0	0	0	0	1	0

} $x+y$

x	x[7]	x[6]	x[5]	x[4]	x[3]	x[2]	x[1]	x[0]
	0	0	0	0	1	0	1	0

} 10

y	y[7]	y[6]	y[5]	y[4]	y[3]	y[2]	y[1]	y[0]
	1	1	1	1	1	1	1	0

} -2

saída	out[7]	out[6]	out[5]	out[4]	out[3]	out[2]	out[1]	out[0]	zr	ng
	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0

8

Exemplos de comportamento da ALU

Exemplo 2

controle	zx	nx	zy	ny	f ? + : &	no
	0	0	1	1	1	0

} x-1

x	x[7]	x[6]	x[5]	x[4]	x[3]	x[2]	x[1]	x[0]
	0	0	0	0	1	0	1	0

} 10

y	y[7]	y[6]	y[5]	y[4]	y[3]	y[2]	y[1]	y[0]
	1	1	1	1	1	1	1	0

} -2

saída	out[7]	out[6]	out[5]	out[4]	out[3]	out[2]	out[1]	out[0]	zr	ng
	0	0	0	0	1	0	0	1	0	0

9

Exemplos de comportamento da ALU

Exemplo 3

controle	zx	nx	zy	ny	f ? + : &	no
	0	0	1	1	1	1

} -X

x	x[7]	x[6]	x[5]	x[4]	x[3]	x[2]	x[1]	x[0]
	0	0	0	0	1	0	1	0

} 10

y	y[7]	y[6]	y[5]	y[4]	y[3]	y[2]	y[1]	y[0]
	1	1	1	1	1	1	1	0

} -2

saída	out[7]	out[6]	out[5]	out[4]	out[3]	out[2]	out[1]	out[0]	zr	ng
	1	1	1	1	0	1	1	0	0	1

-10

Exemplos de comportamento da ALU

Exemplo 4

controle	zx	nx	zy	ny	f ? + : &	no
	1	0	1	0	1	0

 } 0

x	x[7]	x[6]	x[5]	x[4]	x[3]	x[2]	x[1]	x[0]
	0	0	0	0	1	0	1	0

 } 10

y	y[7]	y[6]	y[5]	y[4]	y[3]	y[2]	y[1]	y[0]
	1	1	1	1	1	1	1	0

 } -2

saída	out[7]	out[6]	out[5]	out[4]	out[3]	out[2]	out[1]	out[0]	zr	ng
	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0

0

Insper

www.insper.edu.br